

## TD Transfert

# TRACÉS DE DIAGRAMMES DES EFFORTS INTÉRIEURS

### Travail demandé

Pour l'ensemble des poutres suivantes :

**Question 1** Déterminer le torseur de cohésion.

**Question 2** Identifier les sollicitations auxquelles est soumise la poutre.

**Question 3** Tracer les diagrammes des efforts intérieurs adaptés.

**Rappel de la méthode :**

1. Identifier les tronçons à étudier
2. Déterminer les actions dans les liaisons (**si nécessaire**)!
3. Pour chaque tronçon :
  - (a) Choisir la partie à étudier (gauche/droite)
  - (b) IAME
  - (c) Écrire les éléments de réduction de  $\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\}$
4. En déduire la ou les sollicitations auxquelles est soumise la poutre.

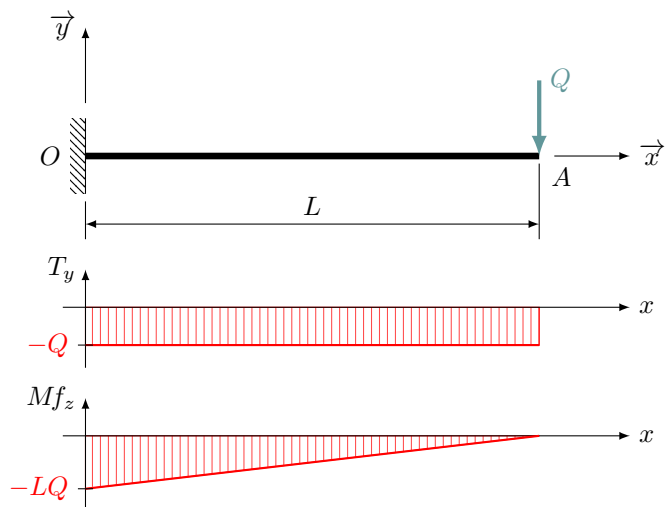
### 1 Exercice 1

Tronçon  $[OA]$  :  $x \in [0, L]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \left. \begin{matrix} 0 & 0 \\ -Q & 0 \\ 0 & -(L-x)Q \end{matrix} \right\}_{G(x)}$$

La poutre est soumise à de la flexion simple



## 2 Exercice 2

Tronçon  $[OA] : x \in [0, a]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$$

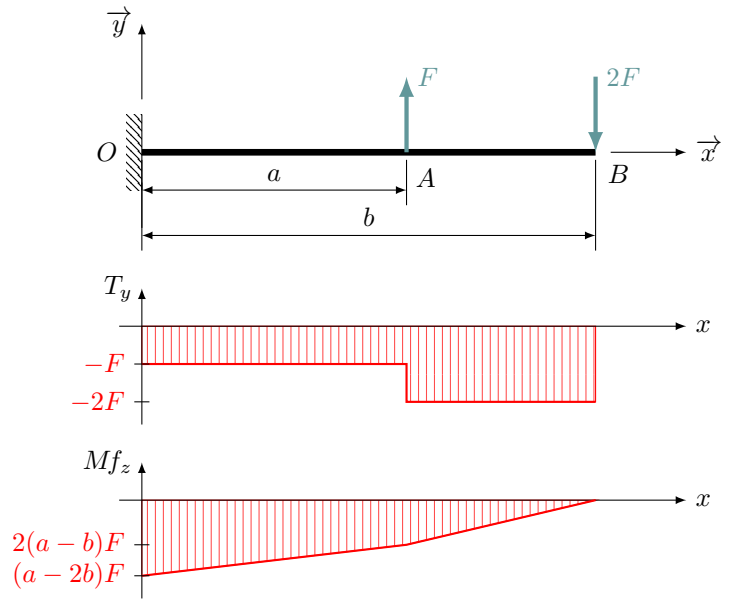
$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \left. \begin{matrix} 0 & 0 \\ -F & 0 \\ 0 & (a - 2b + x)F \end{matrix} \right\}_{G(x)}$$

Tronçon  $[AB] : x \in [a, b]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \left. \begin{matrix} 0 & 0 \\ -2F & 0 \\ 0 & -2(b - x)F \end{matrix} \right\}_{G(x)}$$

La poutre est soumise à de la flexion simple



## 3 Exercice 3

Tronçon  $AB : \theta \in [0, \frac{\pi}{2}]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$$

$$\overrightarrow{R}\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\} = -F \cdot \vec{x} = -F (\cos \theta \cdot \vec{x}_s - \sin \theta \cdot \vec{y}_s)$$

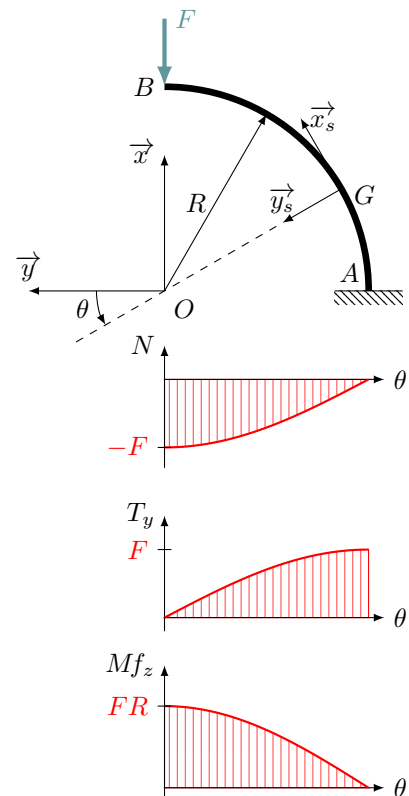
$$\overrightarrow{M}_{G, \text{ext} \rightarrow \text{Droite}} = \overrightarrow{M}_{B, \text{ext} \rightarrow \text{Droite}} + \overrightarrow{GB} \wedge \overrightarrow{F}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}$$

$$\text{Avec : } \overrightarrow{GB} = \overrightarrow{GO} + \overrightarrow{OB} = R \cdot \vec{y}_s + R \cdot \vec{x}$$

$$\text{On trouve : } \overrightarrow{M}_G\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\} = FR \cos \theta \cdot \vec{z}$$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \left. \begin{matrix} -F \cos \theta & 0 \\ F \sin \theta & 0 \\ 0 & FR \cos \theta \end{matrix} \right\}_{b_s, G(\theta)}$$

La poutre est soumise à de la compression et à de la flexion simple.



## 4 Exercice 4

Il y a 2 tronçons à étudier ( $[OA]$  et  $[AB]$ ), mais il est nécessaire au préalable de faire une étude statique pour déterminer les efforts de liaison.

En utilisant l'équation de moment en  $\vec{z}$  du PFS appliqué à la poutre, en  $O$  puis en  $B$ , on trouve immédiatement (par la méthode des bras de levier) :

$$Y_B = \frac{a}{L}P \quad \text{et} \quad Y_O = \left(1 - \frac{a}{L}\right)P$$

On peut maintenant passer à l'étude des différents tronçons...

Tronçon  $[OA]$  :  $x \in [0, a]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = -\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Gauche}}\}_G$$

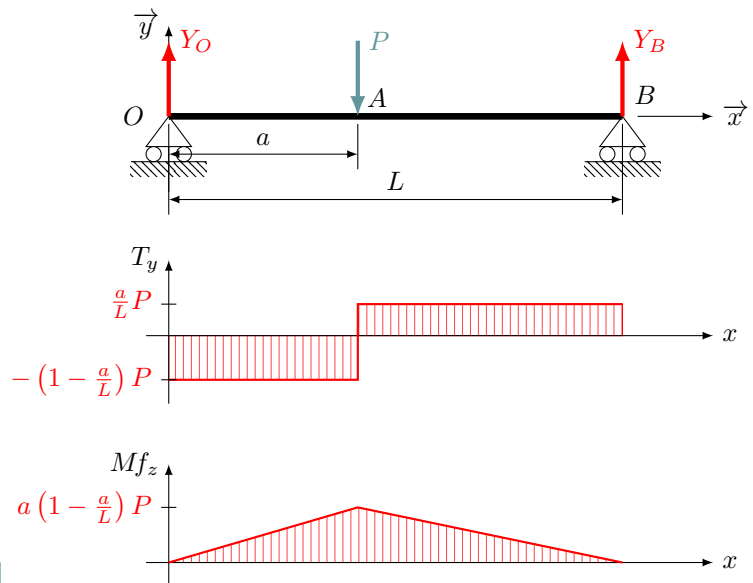
$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\}_{G(x)} = \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ -Y_O & 0 \\ 0 & xY_O \end{Bmatrix}$$

Tronçon  $[AB]$  :  $x \in [a, L]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\}_{G(x)} = \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ Y_B & 0 \\ 0 & (L-x)Y_B \end{Bmatrix}$$

La poutre est soumise à de la flexion simple



## 5 Exercice 5

Il y a 3 tronçons à étudier ( $[AB]$ ,  $[BC]$  et  $[CD]$ ), mais il est nécessaire au préalable de faire une étude statique pour déterminer les efforts de liaison.

En utilisant l'équation de résultante du PFS appliqué à la poutre suivant  $\vec{x}$ , puis les équations de moment selon  $\vec{z}$  en  $A$  puis en  $D$ , on trouve immédiatement (par la méthode des bras de levier) :

$$X_A = -\frac{\sqrt{2}}{2}F \quad , \quad Y_A = \left(\frac{\sqrt{2}}{3} + \frac{1}{3}\right)F \quad \text{et} \quad Y_D = \left(\frac{\sqrt{2}}{6} + \frac{2}{3}\right)F$$

On peut maintenant passer à l'étude des différents tronçons...

Tronçon  $[AB]$  :  $x \in [0, L/3]$

$$\{\mathcal{T}_{coh}\} = -\{\mathcal{T}_{ext \rightarrow Gauche}\}_G$$

$$\{\mathcal{T}_{coh}\} = \begin{Bmatrix} N & 0 \\ T_y & 0 \\ 0 & Mf_z \end{Bmatrix} \text{ avec :}$$

$$N = \frac{\sqrt{2}}{2} F$$

$$T_y = -\left(\frac{\sqrt{2}}{3} + \frac{1}{3}\right) F$$

$$Mf_z = \left(\frac{\sqrt{2}}{3} + \frac{1}{3}\right) F x$$

Tronçon  $[BC]$  :  $x \in [L/3, 2L/3]$

$$\{\mathcal{T}_{coh}\} = \{\mathcal{T}_{ext \rightarrow Droite}\}_G$$

$$N = 0$$

$$T_y = \left(\frac{\sqrt{2}}{6} - \frac{1}{3}\right) F$$

$$Mf_z = \frac{1}{3} F \left(x + \frac{\sqrt{2}}{2}(L-x)\right)$$

Tronçon  $[CD]$  :  $x \in [2L/3, L]$

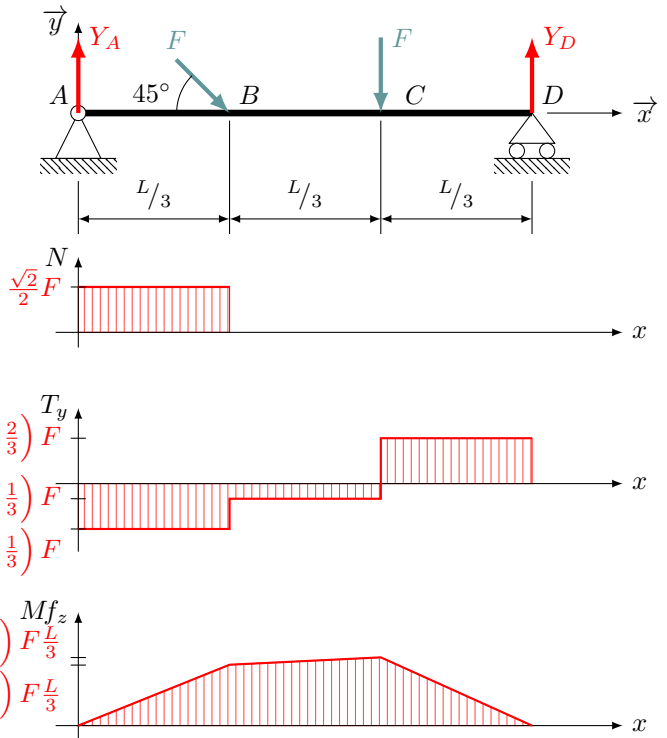
$$\{\mathcal{T}_{coh}\} = \{\mathcal{T}_{ext \rightarrow Droite}\}_G$$

$$N = 0$$

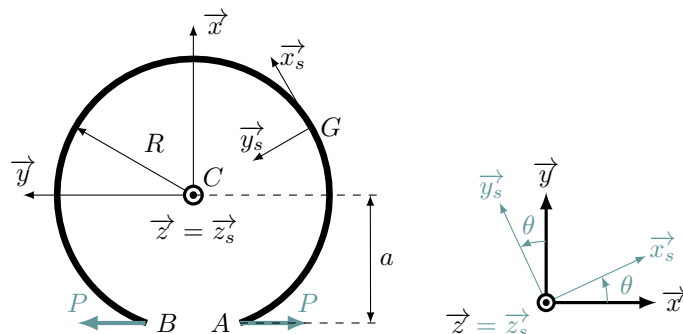
$$T_y = \left(\frac{\sqrt{2}}{6} + \frac{2}{3}\right) F$$

$$Mf_z = \left(\frac{\sqrt{2}}{6} + \frac{2}{3}\right) F(L-x)$$

La poutre est soumise à de la traction et de la flexion simple.



## 6 Exercice 6



Tronçon  $AB$  :

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$$

$$\overrightarrow{R\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}} = P\overrightarrow{y} = P(\sin \theta \cdot \overrightarrow{x}_s + \cos \theta \cdot \overrightarrow{y}_s)$$

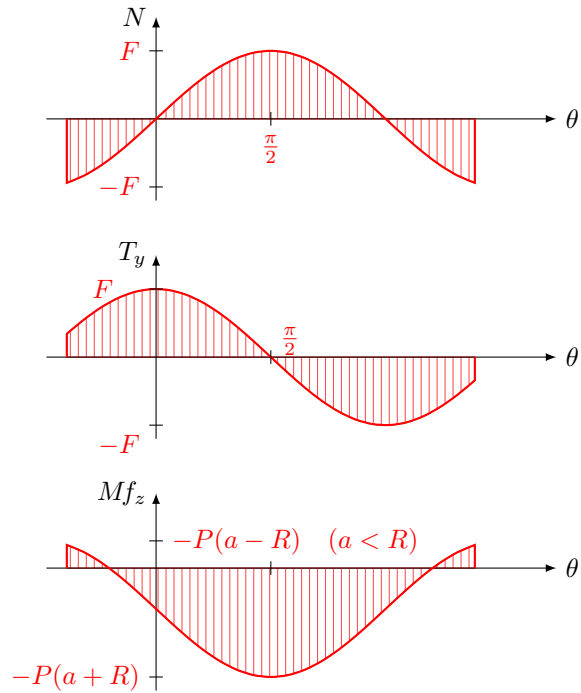
$$\overrightarrow{M}_{G, \text{ext} \rightarrow \text{Droite}} = \overrightarrow{M}_{B, \text{ext} \rightarrow \text{Droite}} + \overrightarrow{GB} \wedge \overrightarrow{F}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}$$

Avec :  $\overrightarrow{GB} = \overrightarrow{GC} + \overrightarrow{CB} = R \cdot \overrightarrow{y}_s - a \cdot \overrightarrow{x} + k \cdot \overrightarrow{y}$

On trouve :  $\overrightarrow{M}_G\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\} = -P(a + R \sin \theta) \cdot \overrightarrow{z}$

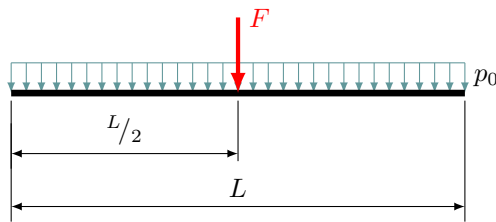
$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\}_{G(\theta)} = \begin{Bmatrix} P \sin \theta & 0 \\ P \cos \theta & 0 \\ 0 & -P(a + R \sin \theta) \end{Bmatrix}_{b_s}$$

La poutre est soumise à de la **compression** et à de la **flexion simple** (c'est l'étude d'un circlips!).



### 7 Exercice 7

On doit tout d'abord trouver le modèle global de la charge répartie :



$$F = \int_0^L p(x) dx \quad \text{avec } p(x) = p_0$$

Soit :  $F = p_0 L$  (aire du rectangle)

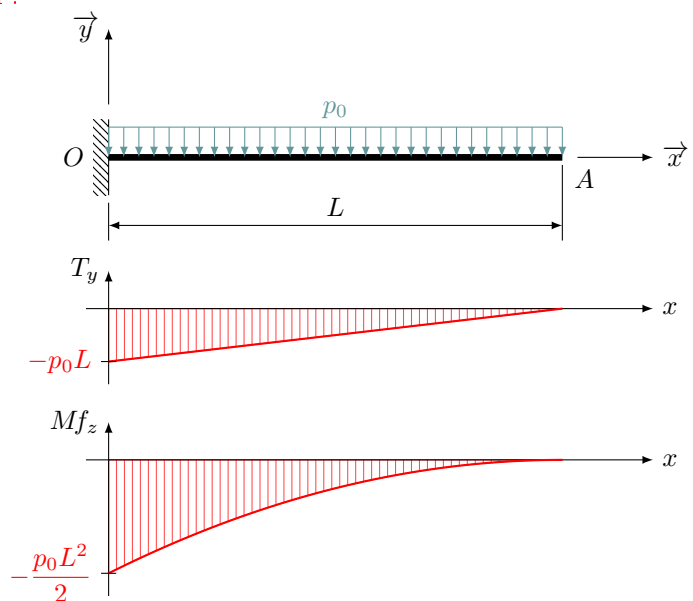
On peut ensuite déterminer le torseur de cohésion :

Tronçon  $[OA]$  :  $x \in [0, L]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\}_{G(x)} = \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ -p_0(L-x) & 0 \\ 0 & -\frac{p_0}{2}(L-x)^2 \end{Bmatrix}$$

La poutre est soumise à de la **flexion simple**



### 8 Exercice 8

Il y a 2 tronçons à étudier ( $[OA]$  et  $[AB]$ ), mais il est nécessaire au préalable de faire une étude statique pour déterminer les efforts de liaison.

En utilisant l'équation de moment en  $\vec{z}$  du PFS appliqué à la poutre, en  $O$  puis en  $A$ , on trouve immédiatement (par la méthode des bras de levier) :

$$Y_A = p_0 \frac{L^2}{2a} \quad \text{et} \quad Y_O = p_0 L \left( 1 - \frac{L}{2a} \right)$$

On peut maintenant passer à l'étude des différents tronçons...

Tronçon  $[OA]$  :  $x \in [0, a]$

$$\{\mathcal{T}_{coh}\} = \{\mathcal{T}_{ext \rightarrow Droite}\}_G$$

$$\{\mathcal{T}_{coh}\}_G = \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ T_y & 0 \\ 0 & Mf_z \end{Bmatrix} \quad \text{avec :}$$

$$T_y = p_0 \frac{L^2}{2a} - p_0(L - x)$$

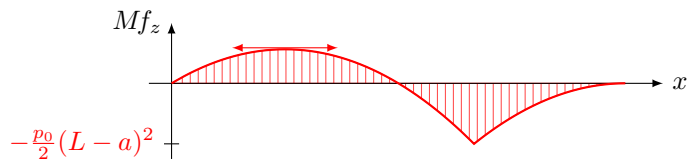
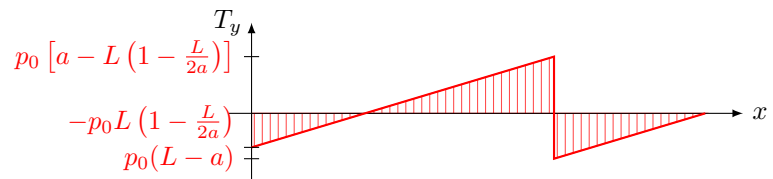
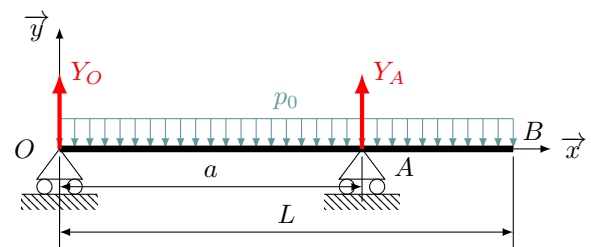
$$Mf_z = p_0 \frac{L^2}{2a} (a - x) - p_0 \frac{(L - x)^2}{2}$$

Tronçon  $[AB]$  :  $x \in [a, L]$

$$\{\mathcal{T}_{coh}\} = \{\mathcal{T}_{ext \rightarrow Droite}\}_G$$

$$T_y = -p_0(L - x)$$

$$Mf_z = -p_0 \frac{(L - x)^2}{2}$$

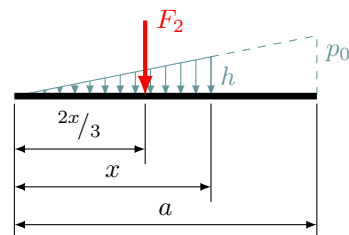
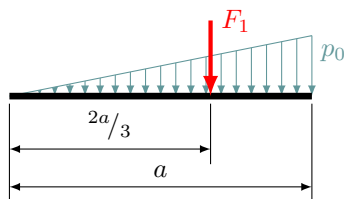


La poutre est soumise à de la flexion simple

### 9 Exercice 9

Il y a 3 tronçons à étudier ( $[OA]$ ,  $[AB]$  et  $[BC]$ ), mais il est nécessaire au préalable de faire une étude statique pour déterminer les efforts de liaison.

On peut trouver le modèle global d'une charge répartie :



Dans le premier cas, l'intensité de la résultante est égale à l'aire du triangle, à savoir  $F_1 = \frac{p_0}{2} a$ .

Pour le deuxième cas, utile lors de la recherche de l'expression du torseur de cohésion, il faut dans un premier temps utiliser Thalès pour déterminer  $h = \frac{p_0}{a}x$ . Dès lors, on calcule l'aire du triangle en conséquence :

$$F_2 = \frac{p_0}{2a}x^2.$$

En utilisant l'équation de moment en  $\vec{z}$  du PFS appliqué à la poutre, en  $O$  puis en  $A$ , on trouve alors (par la méthode des bras de levier) :

$$Y_B = \frac{7a}{12}p_0 \quad Y_O = -\frac{a}{12}p_0 \quad \text{et} \quad X_O = 0$$

On peut maintenant passer à l'étude des différents tronçons...

Tronçon  $[OA]$  :  $x \in [0, \frac{a}{2}]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = -\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Gauche}}\}_G$$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \left\{ \begin{array}{cc} 0 & 0 \\ \frac{p_0}{12}a & 0 \\ 0 & -\frac{p_0}{12}ax \end{array} \right\}_{G(x)}$$

Tronçon  $[AB]$  :  $x \in [\frac{a}{2}, a]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = -\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Gauche}}\}_G$$

$$T_y = \frac{p_0}{12}a + \frac{p_0}{2a} \left(x - \frac{a}{2}\right)^2$$

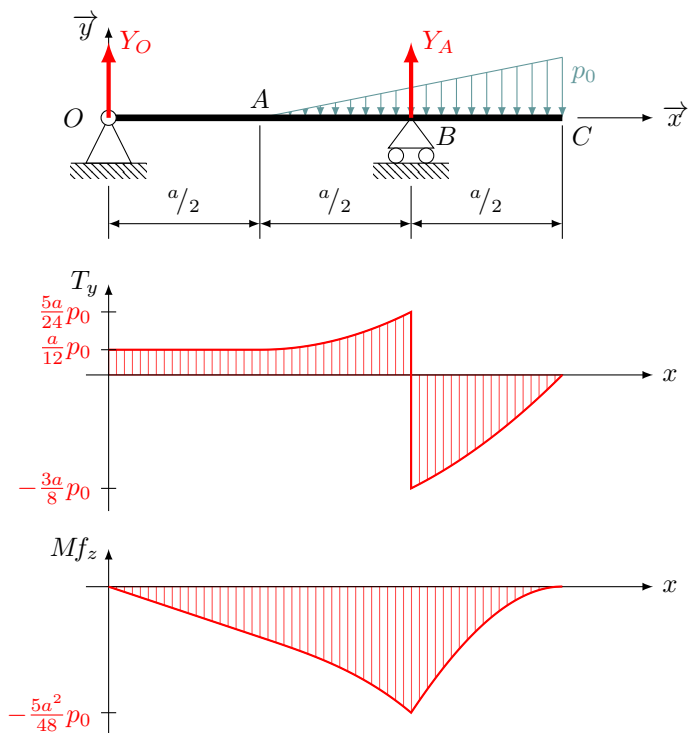
$$Mf_z = -\frac{p_0}{12}ax - \frac{p_0}{6a} \left(x - \frac{a}{2}\right)^3$$

Tronçon  $[BC]$  :  $x \in [0, \frac{3a}{2}]$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Gauche}}\}_G$$

$$T_y = -\frac{p_0}{2}a + \frac{p_0}{2a} \left(x - \frac{a}{2}\right)^2$$

$$Mf_z = -\frac{p_0}{12}ax - \frac{p_0}{6a} \left(x - \frac{a}{2}\right)^3 + \frac{7p_0}{12}a(x - a)$$



La poutre est soumise à de la flexion simple

## 10 Exercice 10

Il y a 3 tronçons à étudier ( $[OA]$ ,  $[AB]$  et  $[BC]$ ). On voit immédiatement que le 3<sup>e</sup> tronçon ne sera pas sollicité. Pour cet exemple, le centre de gravité  $G$  de la section étudiée sera repéré par l'abscisse  $s$ .

Tronçon  $[OA]$  :  $s \in [0, a]$

$$p(x) = p_1 + \frac{p_2 - p_1}{b - a}(x - a) \quad \text{avec } x \in [a, b] \quad \text{et} \quad \vec{p}(x) = -p(x) \cdot \vec{y}$$

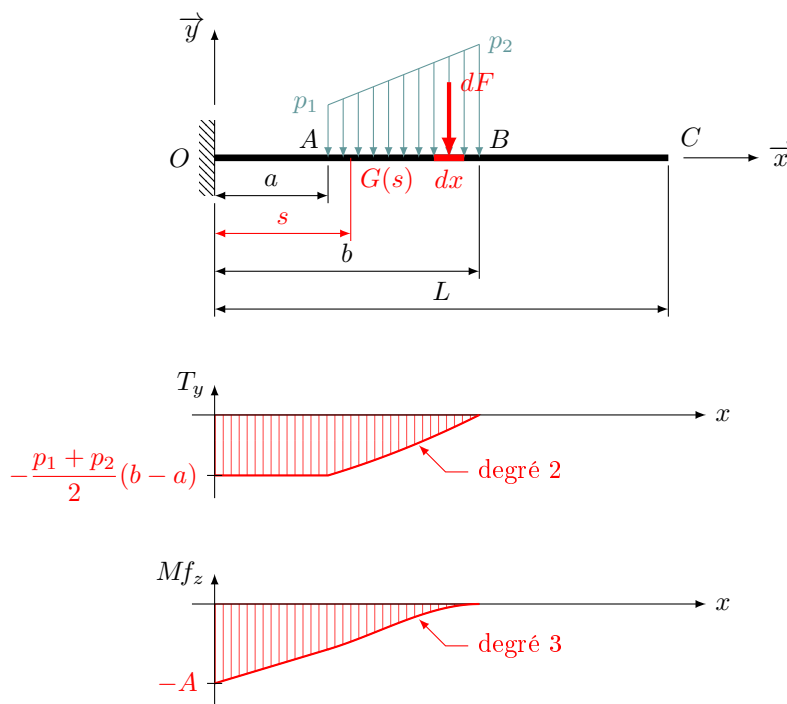
$$T_y = \int_a^b - \left( p_1 + \frac{p_2 - p_1}{b-a} (x-a) \right) dx = -p_1(b-a) - \frac{p_2 - p_1}{b-a} \left[ \frac{(x-a)^2}{2} \right]_a^b = \boxed{-\frac{p_1 + p_2}{2}(b-a)}$$

$$Mf_z = \int_a^b -(x-s) \left( p_1 + \frac{p_2 - p_1}{b-a} (x-a) \right) dx = \boxed{\frac{p_1 + p_2}{2}(b-a)s - \underbrace{\frac{p_2 - p_1}{b-a} \left( \frac{b^3}{3} - \frac{ab^2}{2} + \frac{a^3}{6} \right)}_A}$$

Tronçon  $[AB]$  :  $s \in [a, b]$

$$T_y = \int_s^b -p(x)dx = \boxed{-\frac{p(s) + p_2}{2}(b-s)} \quad \text{avec } p(s) = p_1 + \frac{p_2 - p_1}{b-a}(s-a) \quad (\text{cf 1}^{\text{er}} \text{ tronçon})$$

$$Mf_z = \int_s^b -(x-s) \left( p(s) + \frac{p_2 - p(s)}{b-s}(x-s) \right) dx = \boxed{\frac{p(s) + p_2}{2}(b-s)s - \frac{p_2 - p(s)}{b-s} \left( \frac{b^3}{3} - \frac{sb^2}{2} + \frac{s^3}{6} \right) - \frac{p(s)}{2}(b^2 - s^2)}$$



## 11 Exercice 11

Il n'y a qu'un tronçon à étudier, mais il faut dans un premier temps calculer les actions de liaison en  $A$  et  $B$ . Le problème étant symétrique suivant  $(O, \vec{x})$ , on en déduit que  $Y_A = 0$  et que  $X_A = X_B$  (la résultante globale de la charge répartie est portée par  $\vec{x}$ ).

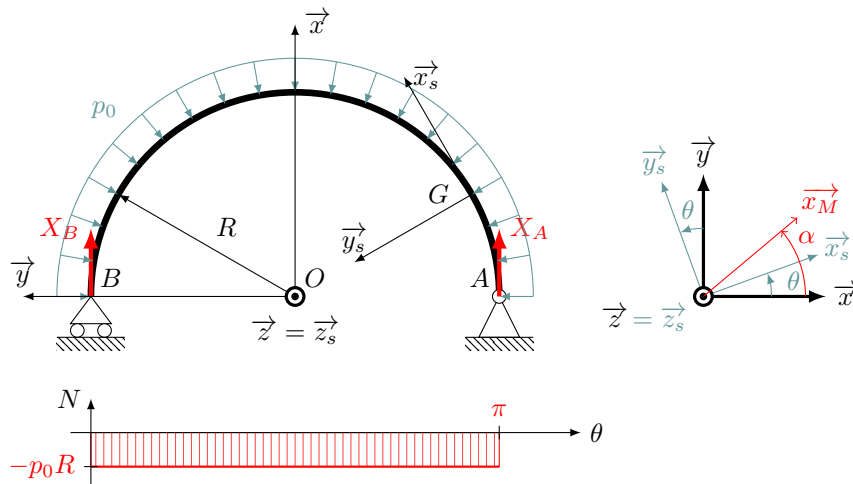
$$P = \overrightarrow{R\{\tau_{\text{charge} \rightarrow \text{poutre}}\}} \cdot \vec{x} = \int_0^\pi p_0 dl \cdot \vec{y}_s \cdot \vec{x}$$

Comme  $dl = R d\theta$  et que  $\vec{y}_s \cdot \vec{x} = -\sin \theta$  :

$$P = -p_0 R \int_0^\pi \sin \theta d\theta = -2p_0 R$$

Par le PFS, en utilisant les propriétés de symétrie :  $X_A = X_B = p_0 R$





Tronçon  $AB$  :

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$$

On introduit l'angle  $\alpha$  pour « parcourir » le chargement réparti.

$$\overrightarrow{R\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}} = \underbrace{p_0 R \cdot \vec{x}}_{\text{action en B}} + p_0 R \underbrace{\int_{\theta}^{\pi} d\alpha \cdot \vec{y}_M}_{-\sin \theta \cdot \vec{y} - (1 + \cos \theta) \cdot \vec{x}}$$

$$\boxed{\overrightarrow{R\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}} = -p_0 R \cdot \vec{x}_s}$$

Charge ponctuelle en  $B$  :

$$\overrightarrow{M_{G,0 \rightarrow \text{Droite}}} = \overrightarrow{M_{B,0 \rightarrow \text{Droite}}} + \overrightarrow{GB} \wedge \overrightarrow{F_{0 \rightarrow \text{Droite}}}$$

$$\text{Avec : } \overrightarrow{GB} = \overrightarrow{GO} + \overrightarrow{OB} = R(\vec{y}_s + \vec{y})$$

$$\text{On trouve : } \overrightarrow{M_G\{\mathcal{T}_{0 \rightarrow \text{Droite}}\}} = -p_0 R^2(1 + \cos \theta) \cdot \vec{z}$$

$$\text{Charge répartie : } \overrightarrow{M_G\{\mathcal{T}_{\text{charge} \rightarrow \text{Droite}}\}} = \int_{\theta}^{\pi} \overrightarrow{GM} \wedge p_0 dl \cdot \vec{y}_s$$

$$\text{Avec : } \overrightarrow{GM} = \overrightarrow{GO} + \overrightarrow{OM} = R(\vec{y}_s - \vec{y}_M)$$

$$\text{On trouve : } \overrightarrow{M_G\{\mathcal{T}_{\text{charge} \rightarrow \text{Droite}}\}} = p_0 R^2(1 + \cos \theta) \cdot \vec{z} \Rightarrow \boxed{\overrightarrow{M_G\{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}} = \vec{0}}$$

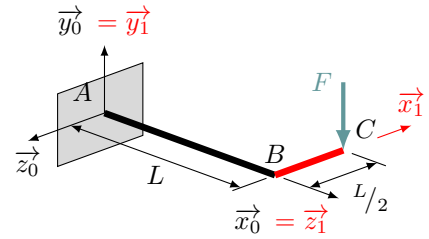
On trouve alors pour le torseur de cohésion :

$$\boxed{\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \begin{matrix} G(\theta) & \begin{pmatrix} -p_0 R & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ & b_s \end{matrix}}$$

La poutre est soumise qu'à de la compression. C'est d'ailleurs ce qui fait que cette forme été très tôt utilisée en génie civil, pour les voûtes notamment).

## 12 Exercice 12

Il y a 2 tronçons à étudier :  $[AB]$  et  $[BC]$ . Il est préférable d'introduire une nouvelle base locale  $b_1(\vec{x}_1, \vec{y}_1, \vec{z}_1)$  telle que :  $\vec{x}_1 = -\vec{z}_0$ ,  $\vec{y}_1 = \vec{y}_0$  et  $\vec{z}_1 = \vec{x}_0$ .



Tronçon  $[BC]$  :  $x \in [0, L/2]$  (sur  $(B, \vec{x}_1)$ )

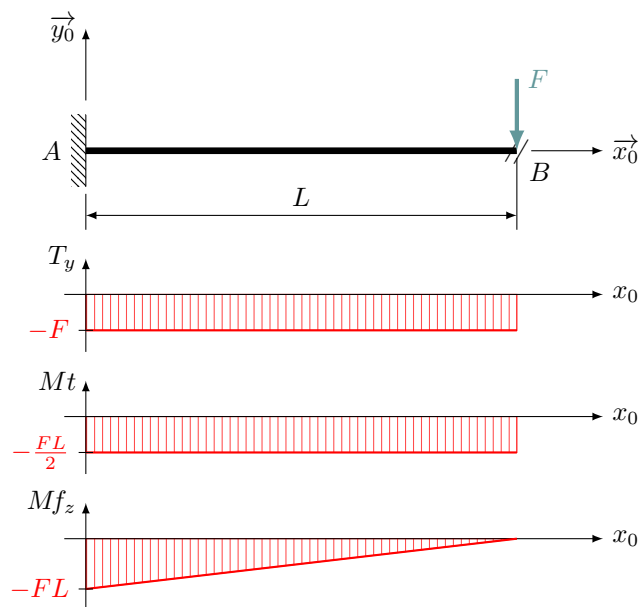
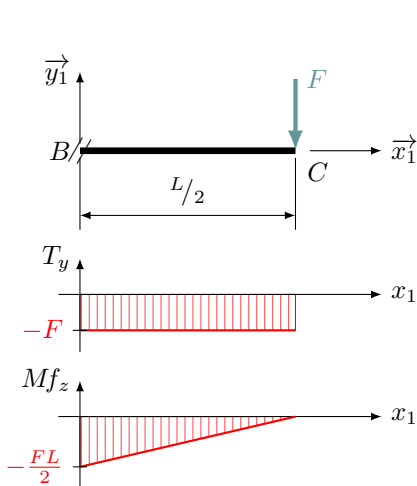
$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \left. \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -F & 0 \\ 0 & -F(\frac{L}{2} - x) \end{pmatrix} \right\}_{b_1}$$

Tronçon  $[AB]$  :  $x \in [0, L]$  (sur  $(A, \vec{x}_0)$ )

$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \{\mathcal{T}_{\text{ext} \rightarrow \text{Droite}}\}_G$

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \left. \begin{pmatrix} 0 & -F\frac{L}{2} \\ -F & 0 \\ 0 & -F(L-x) \end{pmatrix} \right\}_{b_0}$$



La poutre est soumise à de la flexion simple suivant  $\vec{x}_0$  et  $\vec{z}_0$  et à de la torsion autour de  $\vec{x}_0$ .

### 13 Exercice 13

Il y a 5 tronçons à étudier :  $[AB]$ ,  $[BC]$ ,  $[CD]$ ,  $[DE]$  et  $[EF]$ . Pour ce dernier tronçon, il est préférable d'introduire une nouvelle base locale  $b_1(\vec{x}_1, \vec{y}_1, \vec{z}_1)$  telle que :  $\vec{x}_1 = -\vec{y}_0$ ,  $\vec{y}_1 = \vec{x}_0$  et  $\vec{z}_1 = \vec{z}_0$ .

Par une étude rapide en statique, en écrivant l'équation de résultante en projection sur  $\vec{x}_0$  et l'équation de moment en  $B$  puis en  $C$  autour de  $\vec{z}_0$  (méthode des bras de levier), on trouve :

$$X_B = -P \quad , \quad Y_B = \frac{5}{2}P \quad \text{et} \quad Y_D = -\frac{1}{2}P$$

Tronçon  $[AB]$  :  $x \in [0, a/2]$  (sur  $(A, \vec{x}_0)$ )

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \begin{matrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ P & 0 \\ 0 & -Px \end{pmatrix} \\ G(x) \end{matrix} \Big|_{b_0}$$

Tronçon  $[DE]$  :  $x \in [3a/2, 2a]$  (sur  $(A, \vec{x}_0)$ )

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \begin{matrix} \begin{pmatrix} P & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & \frac{a}{2}P \end{pmatrix} \\ G(x) \end{matrix} \Big|_{b_0}$$

Tronçon  $[BC]$  :  $x \in [a/2, a]$  (sur  $(A, \vec{x}_0)$ )

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \begin{matrix} \begin{pmatrix} P & 0 \\ -\frac{3}{2}P & 0 \\ 0 & (\frac{3}{2}x - \frac{5}{4}a)P \end{pmatrix} \\ G(x) \end{matrix} \Big|_{b_0}$$

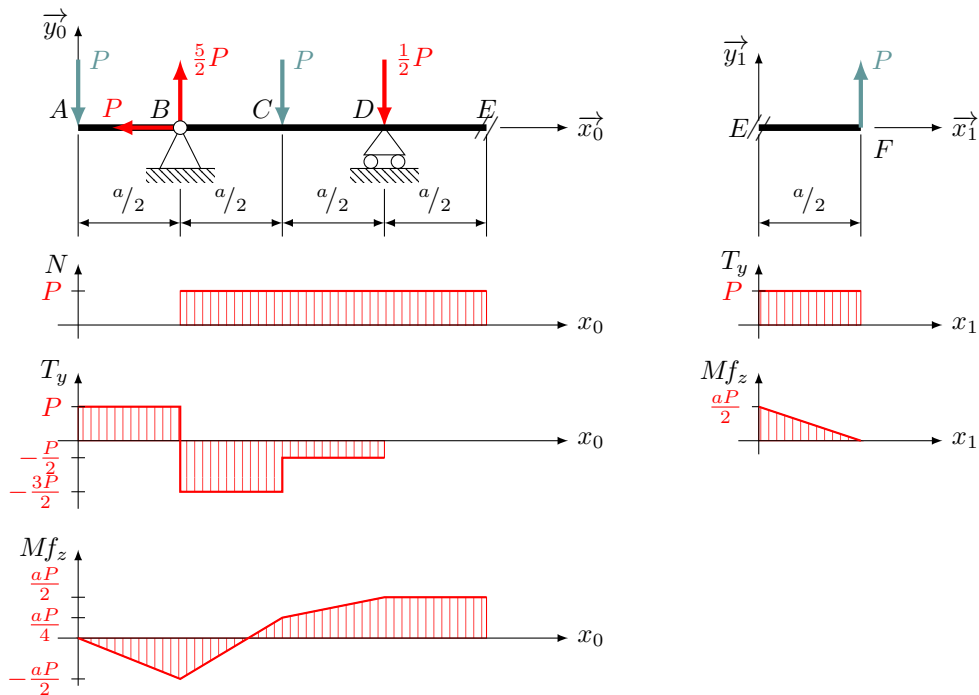
Tronçon  $[EF]$  :  $x \in [0, a/2]$  (sur  $(E, \vec{x}_1)$ )

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \begin{matrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ P & 0 \\ 0 & P(\frac{a}{2} - x) \end{pmatrix} \\ G(x) \end{matrix} \Big|_{b_1}$$

Tronçon  $[CD]$  :  $x \in [a, 3a/2]$  (sur  $(A, \vec{x}_0)$ )

$$\{\mathcal{T}_{\text{coh}}\} = \begin{matrix} \begin{pmatrix} P & 0 \\ -\frac{1}{2}P & 0 \\ 0 & (\frac{1}{2}x - \frac{1}{4}a)P \end{pmatrix} \\ G(x) \end{matrix} \Big|_{b_0}$$

La poutre est soumise à de la flexion simple et à de la traction.



## 14 Exercice 14

Il y a 5 tronçons à étudier :  $[AB]$ ,  $[BC]$ ,  $[CD]$ ,  $[DE]$  et  $[EF]$ .

Pour déterminer les actions de liaisons, on utilise la résultante équivalente à la charge linéairement répartie qui s'applique à  $s = 3a$  et qui a une intensité de  $4P$  et celle équivalente au chargement uniforme, dont la résultante a une intensité de  $4P$  appliquée en  $x = 6a$ . En écrivant l'équation de moment en  $B$  puis en  $E$  autour de  $\vec{z}$  (méthode des bras de levier), on trouve :  $Y_B = 5P$  et  $Y_E = 6P$ .

$$\text{Détermination de } p_1 : P_1 = -4P = -\int_0^{3a} \lambda x dx \Rightarrow \lambda = \frac{8P}{9a^2} \Rightarrow p_1(x) = -\frac{8P}{9a^2}x \quad \left(p_1(3a) = \frac{8P}{3a}\right)$$

$$\text{Détermination de } p_2 : P_2 = -4P \Rightarrow p_2 = \frac{-4P}{2a} \Rightarrow p_2(x) = -\frac{2P}{a}$$

Tronçon  $[AB] : x \in [0, a]$

$$T_y = 2P \quad \text{et} \quad Mf_z = -2Px$$

Tronçon  $[BC] : x \in [a, 4a]$

$$T_y = -3P + \frac{4P}{9a^2}(x-a)^2$$

$$Mf_z = -2Px + 5P(x-a) - \frac{4P}{27a^2}(x-a)^3$$

Tronçon  $[CD] : x \in [4a, 5a]$

$$T_y = P \quad \text{et} \quad Mf_z = -P(x-7a)$$

Tronçon  $[DE] : x \in [5a, 6a]$

$$T_y = 2P \left(\frac{x}{a} - 4\right) P$$

$$Mf_z = 6P(6a-x) - \frac{P}{a}(7a-x)^2$$

Tronçon  $[EF] : x \in [6a, 7a]$

$$T_y = 2P \left(\frac{x}{a} - 7\right) P$$

$$Mf_z = -\frac{P}{a}(7a-x)^2$$

La poutre est soumise à de la flexion simple suivant  $\vec{z}$ .

